

DEVOIR DE SYNTHESE SEMESTRE 2**Matière : INFORMATIQUE****Classes : MP1, PC1, PT1 - Durée : 2 h**

Toutes les réponses aux questions doivent être rédigées en **Python** et non pas en syntaxe algorithmique.

Exercice 1. (5 points)

Soient $f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ une fonction (continue) et un entier $n \in \mathbb{N}^*$.

1) On se propose de représenter en Python la fonction G définie par : $G(x) = \int_a^x f(t) dt$.

On utilise la subdivision régulière (x_0, x_1, \dots, x_n) de $[a, b]$ de pas $h = \frac{b-a}{n}$, c'est-à-dire

$$x_k = a + kh.$$

Définir une fonction **prim(f, a, b, n)** qui renvoie le graphe de la courbe des points $(x_k, G(x_k))_{0 \leq k \leq n}$.

Indication :

Le calcul de *chacun* des $G(x_k)$ se fait en utilisant la méthode des trapèzes avec un pas constant $h = \frac{b-a}{n}$.

Ainsi, $G(x_0) = 0$, et pour $k \geq 1$, $G(x_k)$ utilise les valeurs $f(x_0), f(x_1), \dots, f(x_k)$.

Exemple :

$$G(x_1) = \int_a^{x_1} f(t) dt = \int_a^{x_0} f(t) dt + \int_{x_0}^{x_1} f(t) dt = G(x_0) + \int_{x_0}^{x_1} f(t) dt.$$

Rappel : Méthode des trapèzes.

$$\int_{x_k}^{x_{k+1}} f(t) dt \approx \frac{h}{2} (f(x_k) + f(x_{k+1}))$$

Pour le calcul de G , on peut utiliser un tableau **numpy** de dimension 1.

2) En utilisant la fonction précédente, écrire les instructions pour représenter graphiquement la courbe de G lorsque la fonction considérée est :

$f: [0, 2] \rightarrow \mathbb{R}$, $x \mapsto \exp(\sqrt{x})$ et en prenant $n = 100$.

Nota : Importer les modules nécessaires.

Exercice 2. Crible d'Eratosthène (5 points)

1) On considère une liste L de longueur n d'entiers à valeurs dans $\{0, 1\}$.

a) Ecrire une fonction **multiple(L, i)** qui, étant donnés une liste L et un entier $i \geq 1$, transforme L en attribuant la valeur 1 à tous les $L[k \times i]$ avec $k \geq 2$ c'est-à-dire en attribuant la

valeur 1 à tous les $L[j]$ où j est un multiple propre de i , c'est-à-dire un multiple de i vérifiant $i < j < n$.

Par exemple, si $L = [0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0]$, $\text{multiple}(L, 2)$ transforme L en $[0, 0, 0, 0, 1, 0, 1, 0, 1, 0]$.

En effet, $\text{multiple}(L, 2)$ affecte 1 à toutes les variables $L[j]$ d'indice pair $j > 2$, c'est-à-dire j pair et $j \geq 4$.

b) Ecrire une fonction **suivant(L, i)** qui renvoie, s'il existe, le plus petit entier $j > i$ tel que $L[j] = 0$, et qui renvoie n sinon, où n est la longueur de la liste L .

Exemple : Si $L = [0, 0, 1, 1, 1, 0, 1, 0]$, $\text{suivant}(L, 1)$ renvoie 5.

2) La méthode d'Eratosthène permet de déterminer tous les nombres premiers inférieurs à un entier donné n . On sait qu'un nombre $k \geq 2$ n'est pas premier si et seulement s'il admet un diviseur compris entre 2 et \sqrt{k} .

L'algorithme d'Eratosthène procède donc ainsi :

- On construit la liste nulle $L = [0, 0, \dots, 0]$ de longueur n .

- Pour tout entier i vérifiant $i \geq 2$ et $i^2 < n$, on attribue dans L la valeur 1 à tous les multiples propres de i .

- Les entiers $j \geq 2$ vérifiant $L[j] = 0$ sont exactement les nombres premiers qui sont inférieurs strictement à n .

En utilisant cette méthode, écrire une fonction **premiers(n)** qui renvoie la liste des nombres premiers qui sont strictement inférieurs à n .

Par exemple, $\text{premiers}(8)$ renvoie $[2, 3, 5, 7]$.

Exercice 3 (10 points)

Dans cet exercice, on se propose d'étudier en Python quelques propriétés associées à des matrices carrées particulières en utilisant les tableaux **numpy**.

1) Ecrire une fonction **Puissance** qui prend en entrée une matrice carrée M et un entier strictement positif p et renvoie M^p .

Indication : Utiliser la commande **dot** du module **numpy**.

2) Une matrice carrée M d'ordre n est celle d'un projecteur si on a : $M^2 = M$.

Ecrire une fonction **EstProjecteur** qui prend comme paramètre une matrice carrée M et retourne *True* si M est la matrice d'un projecteur et *False* sinon.

3) On dit qu'une matrice carrée M d'ordre n est nilpotente s'il existe un entier naturel k , appelé indice de nilpotence, tel que M^k est égale à la matrice nulle d'ordre n avec $k \leq n$. L'indice de nilpotence est le plus petit $k \leq n$.

Exemple :

$$u : \begin{pmatrix} 3 & 9 & -9 \\ 2 & 0 & 0 \\ 3 & 3 & -3 \end{pmatrix} \quad u^3 : \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

u est bien nilpotent d'indice 3.

Ecrire une fonction **IndNilpotence** qui prend comme paramètre une matrice carrée M , supposée non nulle, et retourne l'indice de nilpotence s'il existe et 0 sinon.

Nota : On peut utiliser la commande *numpy* `A.all()` pour tester si tous les éléments de la matrice A sont tous *True*.

Exemple :

```
>>> A = np.array([[False, True, True], [False, True, True], [True, False, True]])
>>> A.all()
False
```

4) On dit qu'une matrice carrée M d'ordre n est circulante si chaque ligne d'indice i (avec $1 \leq i \leq n-1$) est la permutation circulaire vers la droite (d'une case) de la ligne d'indice $i-1$.

Exemple : $M = \begin{pmatrix} 1 & a & b & c \\ c & 1 & a & b \\ b & c & 1 & a \\ a & b & c & 1 \end{pmatrix}$ est une matrice circulante.

Ecrire une fonction **EstCirculante** qui prend comme paramètre une matrice carrée M et retourne *True* si M est circulante et *False* sinon.

5) Soit L une liste de nombres définie par : $L = [c_0, c_1, c_2, \dots, c_{n-1}]$. On se propose de générer une matrice circulante carrée C à partir de la liste L , tel que :

- la 1^{ère} ligne de C est égale à : $[c_0, c_1, c_2, \dots, c_{n-1}]$.
- la 2^{ème} ligne de C est égale à : $[c_{n-1}, c_0, c_1, \dots, c_{n-2}]$; et ainsi de suite.

$$C = \begin{pmatrix} c_0 & c_1 & c_2 & \dots & c_{n-1} \\ c_{n-1} & c_0 & c_1 & & c_{n-2} \\ c_{n-2} & c_{n-1} & c_0 & & c_{n-3} \\ \vdots & & & \ddots & \vdots \\ c_1 & c_2 & c_3 & \dots & c_0 \end{pmatrix}$$

Ecrire une fonction **GenCirculante** qui prend comme paramètre une liste L et retourne une matrice circulante à partir de la liste L .

6) Sachant que le produit de deux matrices circulantes est une matrice circulante. Ecrire une fonction **PordCirculant** qui prend comme paramètre deux matrices carrées A et B de même ordre, supposées circulantes, et retourne leur produit matriciel en exploitant la propriété des matrices circulantes.